

ANALYTIQUE DU PRODUIT SCALAIRE DANS LE PLAN EN 1 BAC

JAOUD filali

I) REPÈRE ORTHONORMÉ DANS LE PLAN

DÉFINITIONS :

Soit $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ une base de \mathcal{V}_2 .

- La base β est dite **orthogonale** si $\vec{i} \cdot \vec{j} = 0$
- La base β est dite **normée** si $\|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = 1$
- Une base orthogonale et normée s'appelle une base orthonormée.

Soit $\mathcal{R}(O, \vec{i}, \vec{j})$ un repère du plan (\mathcal{P})

- On dit que le repère \mathcal{R} est orthonormé si la base $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ associé à \mathcal{R} est orthonormée.

II) EXPRESSION ANALYTIQUE DU PRODUIT SCALAIRE.

Soit $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ une base orthonormée de \mathcal{V}_2 . et $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ deux vecteurs de \mathcal{V}_2 ; on a :

$$\vec{u} = x \vec{i} + y \vec{j} \quad \text{et} \quad \vec{u}' = x' \vec{i} + y' \vec{j}$$

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{u}' &= (x \vec{i} + y \vec{j}) \cdot (x' \vec{i} + y' \vec{j}) \\ &= xx' \vec{i}^2 + xy' \vec{i} \cdot \vec{j} + yx' \vec{j} \cdot \vec{i} + yy' \vec{j}^2 \\ &= xx' + yy' \end{aligned}$$

PROPRIÉTÉ :

L'espace \mathcal{V}_2 est rapporté à une base orthonormée $\beta(\vec{i}, \vec{j})$. Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{u}' \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ deux vecteurs de \mathcal{V}_2 on a :

- $\vec{u} \cdot \vec{u}' = xx' + yy'$
- $\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$
- $\vec{u} \perp \vec{u}' \Leftrightarrow xx' + yy' = 0$

Si $A(x_A, y_A)$ et $B(x_B, y_B)$ alors $AB = \|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2}$

III) PRODUIT SCALaire ET LIGNES TRIGONOMETRIQUES.

L'EXPRESSION DE COS ET SIN

L'espace \mathcal{V}_2 est rapporté à une base orthonormée $\beta(\vec{i}, \vec{j})$. Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ deux vecteurs de \mathcal{V}_2 on a :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\vec{u}, \vec{v})$$

Par suite : $\cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$

Theorème :

L'espace \mathcal{V}_2 est rapporté à une base orthonormée $\beta(\vec{i}, \vec{j})$; Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$.

$$\cos(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|} = \frac{xx' + yy'}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}} \quad \text{et} \quad \sin(\widehat{\vec{u}, \vec{v}}) = \frac{\det(\vec{u}, \vec{v})}{\|\vec{u}\| \|\vec{v}\|} = \frac{xy' - x'y}{\sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}}$$

IV) DE L'INÉGALITÉ DE CAUCHY-SCHWARZ

L'inégalité de Cauchy-Schwarz

- Pour tout vecteurs \vec{u} et \vec{v} on a : $\vec{u} \cdot \vec{v} \leq |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \|\vec{v}\|$.
- l'égalité est vérifiée si et seulement si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires.

L'inégalité triangulaire.

- Pour tout vecteurs \vec{u} et \vec{v} on a : $\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$.
- l'égalité est vérifiée si \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires et de même sens.

Propriétés :

L'espace vectoriel \mathcal{V}_2 est muni d'une base $\beta(\vec{i}, \vec{j})$ orthonormée.

Soient $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ on a :

- L'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$\vec{u} \cdot \vec{v} \leq |\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \Leftrightarrow xx' + yy' \leq |xx' + yy'| \leq \sqrt{x^2 + y^2} \times \sqrt{x'^2 + y'^2}$$

- L'inégalité triangulaire.

$$\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\| \Leftrightarrow \sqrt{(x+x')^2 + (y+y')^2} \leq \sqrt{x^2 + y^2} + \sqrt{x'^2 + y'^2}$$

Exercice :

Dans le plan (P) muni d'un RON (O, \vec{i}, \vec{j}) on considère les points : $A(5; 1)$; $B(-1; 3)$; $C(1; -1)$

1) Déterminer les coordonnées des vecteurs

\vec{BA} ; \vec{BC} et \vec{AC} .

2) a) Calculer $\vec{BA} \cdot \vec{BC}$ et $\det(\vec{BA}, \vec{BC})$.

b) Calculer les distances BA ; BC et AC .

c) Calculer $\cos(\vec{BA}, \vec{BC})$ et $\sin(\vec{BA}, \vec{BC})$.

V) DROITE DÉFINIE PAR UN POINT ET UN VECTEUR NORMAL.

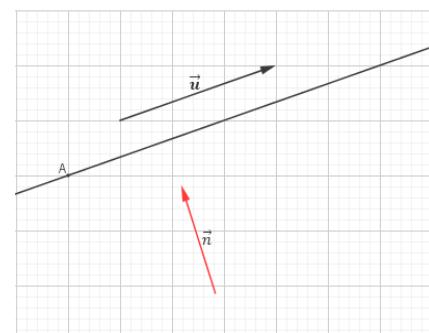
1- VECTEUR NORMAL D'UNE DROITE

Définition :

Soit $D_{(A, \vec{u})}$ la droite passante par A et de vecteur directeur \vec{u} ; tout vecteur \vec{n} non nul et orthogonal à \vec{u} s'appelle un vecteur **normal** sur la droite (D) .

Remarque :

- Si \vec{n} est normal sur une droite (D) ; Tout vecteur non nul colinéaire avec \vec{n} est aussi normal sur la droite (D) .
- Si $(D): ax + by + c = 0$ est une droite dans le plan alors $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de la droite (D) , le vecteur $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ est non nul et orthogonal à \vec{u} donc normal sur la droite (D) .



2) EQUATION D'UNE DROITE DÉFINIE PAR UN POINT DONNÉ ET UN VECTEUR NORMAL.

Soient $A(x_A, y_A)$ un point donné, et $\vec{v} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ un vecteur non nul. Soit (D) la droite qui passe par A et qui admet \vec{v} comme vecteur normal.

$$M(x, y) \in (D) \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \vec{v} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x - x_A \\ y - y_A \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0$$

$$\Leftrightarrow ax + by - (ax_A + by_A) = 0$$

Propriété :

Soient $A(x_A, y_A)$ un point donné, et $\vec{v} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ un vecteur non nul. La (D) la droite qui passe par A et qui admet \vec{v} comme vecteur normal a une équation cartésienne de la forme : $(D): a(x - x_A) + b(y - y_A) = 0$

Exercice :

Déterminer un vecteur normal à la droite (Δ) dans chacun des cas suivants :

a. $(\Delta): x - 5y + 2 = 0$

b. $(\Delta): 2x + 5y - 1 = 0$

c. $(\Delta): 2x + \sqrt{2}y + 5 = 0$

d. $(\Delta): 2x + \sqrt{2}y + 5 = 0$

VI) DISTANCE D'UN POINT PAR RAPPORT À UNE DROITE.

%8\% : -BHC\% : -

Soient (D) une droite et M_0 un point dans le plan. La distance du point M_0 à la droite (D) est la distance M_0H où H est la projection orthogonale de M_0 sur (D) . On la note : $d(M_0, (D))$

&H\% : CF\% : A9\% :

Soient $(D): ax + by + c = 0$ une droite et $M_0(x_0, y_0)$ un point dans le plan. La distance du point M_0 à la droite (D) est : $d(M_0, (D)) = M_0H = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

Exercice :

A est un point et (D) est une droite du plan.

Déterminer la distance du point A à la droite (D) dans chacun des cas suivants :

a. $A(1; 5)$ et $(D): -x\sqrt{2} + y - 5 = 0$.

b. $A(\sqrt{3}; \sqrt{2})$ et $(D): x\sqrt{3} - y\sqrt{2} - 1 = 0$.

c. $A(-2; 1)$ et $(D): 5x + 12y - 28 = 0$.

d. $A(0; -1)$ et $(D): y = 2x - 2$.